



Übersicht

- Umrichter zur Ansteuerung von permanenterregten Synchronmaschinen (PMSM) und bürstenlosen DC-Motoren (BLDC)
- Sensorlose Geschwindigkeitsregelung von 5'000 U/min bis zu 500'000 U/min
- Maximale Ausgangsleistung: 400 W
- Kein Ausgangsfilter nötig
- Motorparameter durch Benutzer konfigurierbar
- Drehmoment- und Drehzahlregelung
- Höchster Wirkungsgrad
- Integrierter Brems-Chopper
- Montage auf DIN-rail
- Parallelschaltung mehrerer Umrichter an einem DC-Bus möglich
- Benutzerfreundliche PC Bediensoftware (CelerotonPilot)

Spezifikation

Eingangsspannung U_{in} (DC)	24 – 75 V
Maximale Ausgangsleistung	400 W
Ausgangsspannung (Spitzenwert Phase-Phase)	0 – 0.95 U_{in}
Maximaler Phasenstrom (PAM-Betrieb)	4.7 Arms / 6.6 Apeak ¹
Maximale Frequenz/ Drehzahl (PAM-Betrieb)	8.3 kHz / 500'000 U/min
Betriebsbereich Motor	4-Quadrant
Kommunikationsinterface	USB
Kommunikationsinterface (optional)	RS232, RS485, CAN
PC-Bediensoftware	CelerotonPilot
Gewicht	0.5 kg
Dimensionen	150 x 95 x 35 mm
Betriebstemperatur	0 – 40 °C

¹Grundschiwingung des PAM-Blockstromes

Schnittstellen

Stecker X2 – Ein-/Ausgänge (6 Pin)

1 x Analogeingang	0 – 10 V
1 x Analogausgang	0 – 10 V
1 x Messeingang Temperatur	Thermoelement Typ K
1 x Messeingang Temperatur	PTC oder NTC
1 x GND	
1 x Hilfsspannungsversorgung	10 V, 200 mA

Stecker X3 – Ein-/Ausgänge (6 Pin)

1 x COM	Common rail für Digitalausgänge
2 x Digitalausgänge	0 – 24 V (Relais, normally open Kontakte)
1 x GND	
2 x Digitaleingänge	0 – 24 V (P e g e l v a r i a b e l e i n s t e l l b a r)

Optionen

CC-75-400.SLx.COx

Sensorlos SLx

- **SL1 (Standard):**
 - o Drehzahlkonstanten von 550 bis 18'250 (U/min)/V
 - o Sensorlose Drehzahlregelung ab 7'000 U/min
- **SL2:**
 - o Drehzahlkonstanten von 400 bis 7'900 (U/min)/V
 - o Sensorlose Drehzahlregelung ab 5'000 U/min

Kommunikationsschnittstellen COx

	USB	CAN	RS232	RS485
CO1 (Standard)	x			
CO2	x	x		
CO3	x		x	
CO4	x			x

Sicherer Betriebsbereich (SOA)

Die maximale Ausgangsleistung (P_{out}) des Umrichters CC-75-400 ist abhängig von der Umgebungstemperatur (T_{amb}). Die mittlere Verlust-Leistung im Chopper ($P_{chopper}$) ist durch die Ausgangsleistung und die Umgebungstemperatur begrenzt. Die entsprechende Abhängigkeit ist in Abbildung 1 dargestellt.

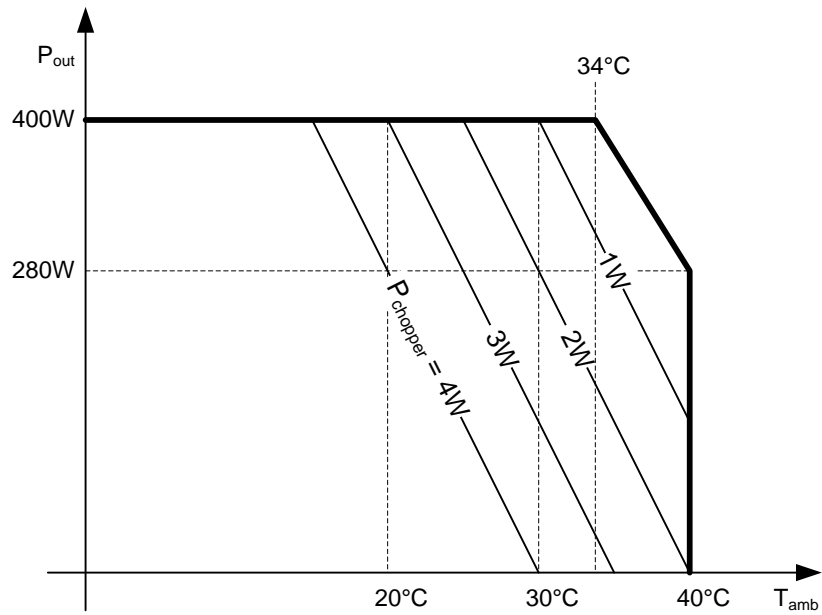
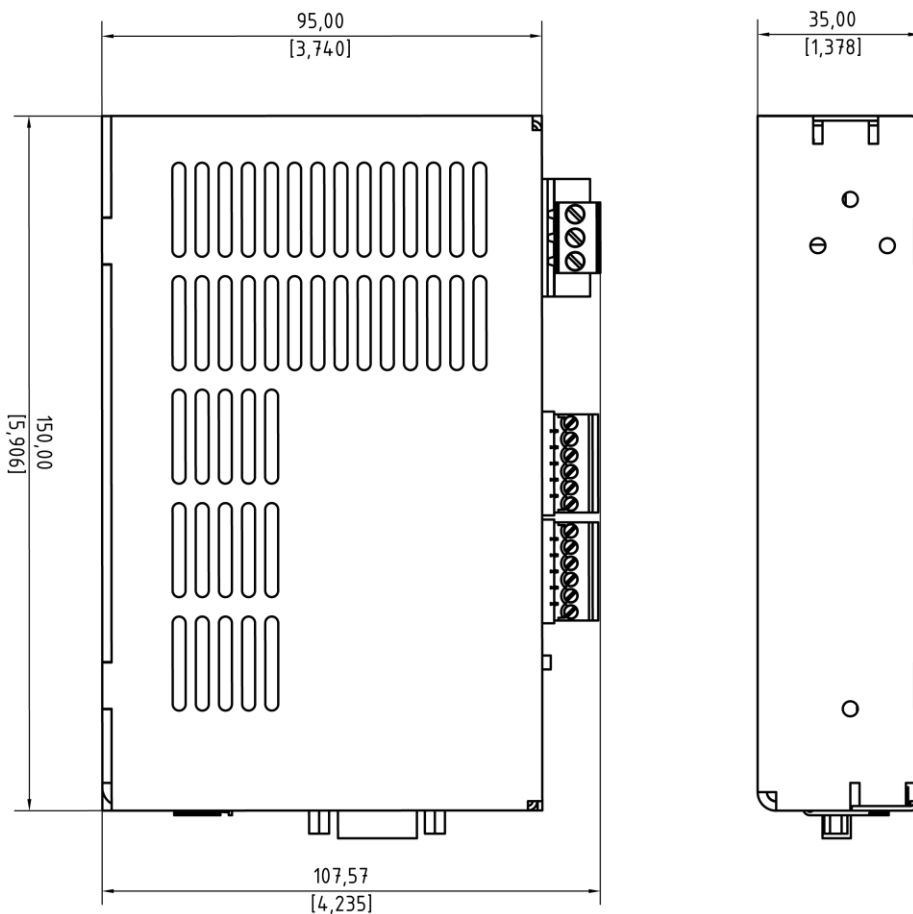


Abbildung 1: Sicherer Betriebsbereich (SOA) des Umrichters CC-75-400 in Abhängigkeit der Umgebungstemperatur (T_{amb}) und die erlaubten Bremsleistungswerte im Chopper ($P_{chopper}$).

Dimensionen in mm (inch)



Kontakt

Celeroton AG
Technoparkstrasse 1
CH-8005 Zürich
Schweiz

Tel.: +41 44 250 52 20
Fax: +41 44 250 52 29
Email: info@celeroton.com
Internet: www.celeroton.com

© Celeroton AG. Alle Rechte vorbehalten.